第40卷 第3期(532~550)	中国地震	Vol. 40 No. 3
2024 年 9 月	EARTHQUAKE RESEARCH IN CHINA	Sep. 2024

毕金孟,蒋海昆,宋程. 2024. 基于 Coulomb-ETAS 混合模型的强余震时空发生率预测及效能评估. 中国地震,40(3): 532~550.

基于 Coulomb-ETAS 混合模型的 强余震时空发生率预测及效能评估

毕金孟1,2) 蒋海昆3) 宋程1)

1)天津市地震局,天津 300201
 2)中国地震局地球物理研究所,北京 100081
 3)中国地震台网中心,北京 100045

摘要 为考察震后早期阶段混合模型的优势及实际预测效能,提升震后早期强余震时空预测的准确性,构建可操作的地震预测研究工作模型基础,选择能够较好反映震后空间应力分布的库仑应力变化和反映余震序列衰减且拟合效果较好的 ETAS 模型,构建 Coulomb-ETAS 混合模型。此模型依据强余震大多发生在应力加载区的实际情况,利用混合模型学习期间加载区事件的发生比例,将预测率从抑制区重新分配到加载区。以 2021—2022 年发生的云南漾濞 6.5级、青海玛多 7.4级、青海门源 6.9级和四川泸定 6.8级 4 次 6.0级以上强震为例,对构建的混合模型进行检验和评估,并与单一的 ETAS 模型、C-RS 模型进行对比。研究结果表明,3个模型在震后早期阶段对强余震均表现出相对较好的预测效果,呈现出与实际结果类似的衰减特性,仅有较少的预测失效现象。在频次滑动预测上,ETAS 和 Coulomb-ETAS 模型优于 C-RS 模型,统计模型优势相对比较显著;在空间发生率预测上,Coulomb-ETAS 模型优于 C-RS 模型,统计模型优势相对比较显著;在空间发生率预测上,Coulomb-ETAS 模型优于 ETAS 模型,认为库仑应力分布的混合模型能够降低虚报率,进而提高空间预测的准确性。因此,从 4 次震例上看,该混合模型优于单一的统计模型和物理模型,能够较好地适用于主震后的强余震时空预测,也可为开展多个模型混合及强余震预测之外的地震预测业务应用场景提供参考。

关键词: 地震预测模型 库仑应力变化 Coulomb-ETAS 混合模型 强余震预测 效能 评估

[文章编号] 1001-4683(2024)03-0532-19 [中图分类号] P315 [文献标识码] A

0 引言

СМҮК

强震之后相对狭窄的时-空范围内强余震危险性的增加会造成严重的人员和财产损失, 对应急管理决策、灾后恢复重建以及保险的风险评估等产生重大影响(Helmstetter et al,

[[]收稿日期] 2023-07-07 [修定日期] 2023-10-23

[[]项目类别] 地震预测开放基金(XH23072D)、国家自然科学基金(42404079)、中国地震局震情跟踪定向工作任务 (2024010111)、天津市地震局局内课题(ZD202402)共同资助

[[]作者简介]毕金孟,男,1989年生,高级工程师,主要从事地震活动性和地震危险性分析。E-mail:jinmengbi@126.com 蒋海昆,通讯作者,男,1964年生,研究员,主要从事余震统计、余震机理及余震预测研究。 E-mail:jianghaikun@seis.ac.cn

2006; Marzocchi et al, 2009; Page et al, 2016; Mesimeri et al, 2022)。绝大多数的强余震发生 在震后数天内(JMA, 2009), 主震过后已受损的建构筑物在来不及修复的情况下便再次遭受 强余震的继续作用,产生累计损伤效应,造成更为严重的人员伤亡和财产损失。因此,强余 震的预测对于降低地震序列发生期间的地震风险具有重要的战略意义(Papadimitriou et al, 2013)。对强余震的预测建模和效能评价始终是防震减灾过程中的重要环节(Sornette et al, 1996; Shcherbakov et al, 2004), 全球"地震可预测性合作研究"(Collaboratory for the Study of Earthquake Predictability, CSEP)计划的开展, 促进了强余震预测模型快速发展(Schorlemmer et al, 2018)。此外, 根据潜在余震发生的可能性和持续时间来推测时间相关区域地震灾害 危险性"可操作的余震预测(Operational Aftershock Forecasting, OAF)"研究的提出和发展 (Console et al, 2010; García et al, 2012; Mesimeri et al, 2022; Paris et al, 2023), 规范了震后 早期强余震的发震风险。

余震序列(包含大量时空聚集的地震事件)是检验可操作地震预测研究的天然理想实验 场。在可操作的余震预测中,物理模型通常是根据地震引起的库仑破裂应力变化影响后续 事件的时间和位置(Steacy et al, 2005), 库仑应力作用具有较长的时间"记忆性", 至少能够 解释震后5年内的地震活动性是否增强,且产生的应力扰动具有一定的有效范围,约为震源 线性破裂尺度的 2.5 倍(蒋海昆等, 2012), 可通过与速率-状态摩擦(Rate-and-state friction, RS)定律相结合,构建 C-RS 模型来计算未来的地震发生率(Dieterich, 1994; Steacy et al, 2014; 贾若等, 2014、2019; Cattania et al, 2016、2018)。强震多发生在经过长期构造加载产 生的积累库仑破裂应力为正的区域,触发率高达85%(万永革等,2007),但受到不确定的地 震断层位错模型制约(Hainzl et al, 2009; Jia et al, 2021)。目前大多成功的预测模型仍基于 Omori-Utsu 公式(Omori, 1894; Utsu, 1961)和G-R关系(Gutenberg et al, 1944)等发展起来的 统计模型,如 R-J 模型(Reasenberg et al, 1989)和 ETAS 模型(Ogata, 1989)等,其优势在于不 需要依赖缺乏约束的物理参量(如摩擦系数等),能较好地描述地震活动的时空变化特征 (Jia et al, 2021),但其对空间的预测具有一定局限性,特别是针对构造复杂的区域。为更好 地将两者的优势结合起来,近年来发展的以统计模型作为频次约束和以物理模型作为空间 约束的混合模型得到较好的应用,如 Reverso 等(2018)利用物理/统计模型对美国加州地区 三次地震的回顾性研究表明,加入库仑应力变化信息可显著提高对余震(特别是对于一些偏 离断层的余震)位置的预测。此外,前人还将物理/统计的混合模型应用在 Canterbury 地震 (Steacy et al, 2014)、Amatrice 地震(Mancini et al, 2019)以及日本 6.5 级以上震例的回溯性 检验中(Toda et al, 2011),为提升复杂构造条件下早期强余震的时空预测能力提供可能。

Schorlemmer 等(2018) 在对 CSEP 计划实施的总结中指出,获取全球更多区域和震例的 可预测属性,仍是未来相关研究的重点。有针对性地开展强震震后早期阶段的"可预测性" 与"可操作性"研究,可为全球减轻地震灾害风险提供重要的科学依据。为充分发挥模型的 "优势互补"作用,以反映空间应力分布的库仑破裂应力变化作为空间约束、以拟合效果较好 的 ETAS 模型作为频次约束,构建 Coulomb-ETAS 混合模型(以下简称"C-ETAS")。该模型 通过利用混合模型学习期间加载区发生的强余震事件的百分比,将预测率从抑制区重新分 配到加载区,进而提升强余震时空预测的准确性。本文聚焦震后早期阶段 3.0 级以上强余 震的"跟踪式"预测,以 2021 年 5 月 21 日云南漾濞 *M*₅6.5、2021 年 5 月 22 日青海玛多

*M*_s7.4、2022 年 1 月 8 日青海门源 *M*_s6.9 和 2022 年 9 月 5 日四川泸定 *M*_s6.8 四次 6.0 级以上地震为例,通过模型构建、发生率预测、效能评估等多方面的研究,以期为可操作的地震预测研究提供重要的模型基础。

1 方法和数据

1.1 研究数据

本研究使用中国地震台网中心提供的《全国统一正式编目》地震目录,选用 2021—2022 年云南漾濞 M (6.5、青海玛多 M (7.4、青海门源 M (6.9 和四川泸定 M (6.8 四次强震事件序列 以及震中区域 2008 年以来的地震数据开展相关研究。为确保模型参数估计的可靠性,并排 除震后早期数小时监测能力明显偏低的影响(Iwata,2008),经过利用震级-序号法(Huang, 2006; 蒋长胜等, 2011)、最大曲率法以及拟合度最优法等(Wiemer et al, 2000)定性和定量相 结合的方法对强震震源区域的地震目录进行质量评估,四个区域的完整性震级明显低于 M₁3.0,因此将完备性震级定为 M₁3.0 来开展相关研究工作。同时,利用 Gardner-Knopoff 方 法(Gardner et al, 1974)对震中附近的数据进行去丛处理,去除完整性震级以上的丛集事件, 获得 2008 年以来的背景地震事件,并计算了四次强震区域的背景地震发生率和序列参数 b 值。随着地震序列的发展,强余震的发生频次逐渐衰减,为保证预测时段具有一定量的实际 发震次数,选取震后早期20天内的强余震事件开展研究,其中2021年5月21日云南漾濞 6.5级地震序列中,3.0级以上余震 87次,最大余震事件为5月21日5.2级地震; 2021年5 月 22 日青海玛多 7.4 级地震序列中,3.0 级以上余震 129 次,最大余震事件为 5 月 30 日 5.0 级地震; 2022年1月8日青海门源6.9级地震序列中,3.0级以上余震65次,最大余震事件 为1月12日5.5级地震;2022年9月5日四川泸定6.8级地震序列中,3.0级以上余震69 次,最大余震事件为9月5日4.5级地震。

1.2 库仑破裂应力

通过库仑破裂应力变化(Coulomb Failure Stress, ΔCFS)可提供有效的应力信息,有助于 认识区域地震活动特征(Okada,1992; Toda et al,1998),主震产生的库仑破裂应力变化会对 后续的余震活动具有促进或抑制作用(Harris,1998)。一般认为,主震附近库仑破裂应力变 化为正的区域会促进断层活动,提升余震发生率;库仑破裂应力变化为负的区域会抑制断 层活动,降低余震发生的可能性(King et al,1994; Harris,1998)。库仑破裂应力变化可表示 为(King et al,1994)

$$\Delta \text{CFS} = \Delta \tau + \mu' \Delta \sigma \tag{1}$$

其中, $\Delta \tau$ 、 $\Delta \sigma$ 分别代表剪切应力和正应力变化; μ '为视摩擦系数,范围为 0.2~0.8,通常采用 0.4(Gahalaut et al,2011)。

1.3 ETAS 模型

ETAS 模型(Ogata,1988、1989)提供了识别地震序列异常变化趋势和地震丛集活动特征的一种途径。在时间 ETAS 模型的基础上,Ogata(1998)将空间分量同时考虑,形成地震目录中时间和空间联合的时-空 ETAS 模型,可用来监测地震活动的变化(Zhuang et al,2005; Peng et al,2012)、解释概率性的前震现象(Zhuang et al,2006、2008; Bi et al,2022)、构建区域或全球的地震活动模型(Helmstetter et al,2003; 蒋长胜等,2010; Zhuang,2015)以及开展

534

СМҮК

余震预测研究工作(Zhuang,2011; 蒋长胜等,2015)。

Ogata(1998)将地震发生率λ定义为

$$\lambda(t,x,y) = \mu(x,y) + \sum_{i:t_i < t} \kappa(m_i) g(t-t_i) f(x-x_i,y-y_i;m_i)$$
(2)

其中, $\mu(x,y)$ 为背景地震发生率; $\kappa(m_i)$ 代表震级为 m_i 的地震事件所能触发的次级地震数 目的期望; g(t)为触发次级地震的时间概率密度函数; f(x,y;m)为触发次级地震的空间概 率密度函数(Zhuang et al,2006),具体的表达形式分别如下

$$\kappa(m) = A e^{\alpha(m-m_c)}, \ m \ge m_c$$
(3)

$$g(t) = \frac{p-1}{c} \left(1 + \frac{t}{c}\right)^{-p}, \ t > 0$$
(4)

$$f(x,y;m) = \frac{q-1}{\pi D e^{\gamma(m-m_c)}} \left(1 + \frac{x^2 + y^2}{D e^{\gamma(m-m_c)}}\right)^{-q}$$
(5)

其中, $A_{\alpha,p,q}, D_{\gamma}$ 和 c为系数, m_{e} 为地震的截止震级。假定地震事件的震级概率密度函数表示为

$$J(m) = \beta e^{-\beta(m-m_c)}, \ m \ge m_c$$
(6)

其中, β 与G-R关系中 b 值的关系表示为 β =bln10。

1.4 RS 模型

MYK

速率状态依从摩擦定律,是基于实验结果得到的断层摩擦本构关系,目前已作为主要的物理机制被用来解释断层运动和地震发生过程(Dieterich,1994)。对地震发生过程的描述中,速率状态依从摩擦定律,认为摩擦应力与正应力、温度、滑动速率及滑动历史有关(Dieterich,1979; Ruina,1983)。在余震研究方面,基于速率状态依从摩擦定律,Dieterich(1994)开展了地震活动性的研究,若一次大震产生的同震库仑应力变化为 ΔCFS,在正应力恒定、剪应力线性变化的条件下,地震活动率 R 可表达为

$$R(t) = \frac{r}{1 + \left(e^{\frac{\Delta CFS}{A\sigma} - 1}\right) e^{\frac{-t}{t_a}}}$$
(7)

其中, r 为背景地震活动率, A 为与温度、压力等断面物理属性有关的固有状态参数, σ 为正应力, $t_a = A\sigma/\tau$, 表示地震速率扰动的特征弛豫时间(Dieterich, 1994; Hainzl et al, 2010), τ 为背景应力加载速率。时间 T、面积 S 内的地震总数 N 可表示为

$$N(T,S) = \int^{T} \int^{S} R(t,s) \,\mathrm{d}s \mathrm{d}t \tag{8}$$

2 模型的构建及时空发生率预测

2.1 库仑应力变化的分布

基于同震库仑应力变化对余震活动的研究,侧重于同震破裂对余震活动的促进或抑制 及对余震空间分布的控制和影响。当某一断层发生强烈地震时,不仅在该发震断层能够释 放巨大的能量,还会将能量传递到邻近的断层上,导致其应力状态发生改变。本研究采用基 于弹性理论发展而来的 Coulomb 3.3 软件(Toda et al,2003、2005)进行库仑破裂应力变化的 计算,分析其对周围同震库仑应力的影响。根据前人的选取经验(King et al,1994),计算过

中国地震

程中泊松比取 0.25、摩擦系数取 0.4、地壳的剪切模量取 3.3×10^4 MPa。结合余震空间分布, 利用震源机制中心解算法(万永革,2019)获得的震源参数(表1),确定四个强震事件的发震 断层。四次强震的发震断层均为走滑型断层,其破裂长度 L 和宽度 W 可根据 Well 等(1994) 给出的地震的矩震级与走滑断层的经验关系式 $M_w = 4.33 + 1.49 \log(L)$ 、 $M_w = 3.80 + 2.59 \log(W)$ 计算得到。此外,基于各个震例的地震矩大小,结合震例的理论破裂长度、宽度和剪切模量, 计算出四次强震的断层滑动量依次为 40.32 cm、34.41 cm、47.69 cm、47.69 cm。

衣I	表	1
----	---	---

536

СМҮК

四次强震事件的地震震源机制解

地点	时间 (年-月-日 T 时:分:秒)	位置		震级	震源机制中心解参数(走向/倾角/滑动角)		
		东经/(°)	北纬/(°)	$M_{\rm s}/M_{\rm w}$	节面I	节面Ⅱ	
漾濞	2021-05-21T21:48:35.00	99.88	25.70	6.5/6.1	45.45/84.25/-2.85	135.74/87.17/-174.24*	
玛多	2021-05-22T02:04:13.30	98.37	34.61	7.4/7.3	101.72/81.65/-4.20*	192.33/85.84/-171.62	
门源	2022-01-08T01:45:29.10	101.25	37.77	6.9/6.6	104.31/83.62/-0.95*	194.42/89.06/-173.62	
泸定	2022-09-05T12:52:18.00	102.09	29.59	6.8/6.6	163.55/79.39/-0.11*	253.57/89.89/-169.39	

注:标*表示强震事件的发震节面。

在没有余震震源机制的情况下,主震的静态库仑应力变化很难获得确切的计算结果,参 照李瑶等(2017)的研究经验,本文将接收断层的参数设置和主震一样,考虑到不同深度的强 余震被触发时所处的应力状态,以2km为步长,计算了0~20km深度的11次库仑破裂应力 变化的平均值,来简化代表震源区的应力状态,如图1所示。四次强震库仑破裂应力变化表 现类似,呈蝴蝶状分布,受发震断层影响较大,在优势破裂面附近为正的库仑应力变化区域, 正、负库仑应力变化沿发震断层走向呈对称分布。由于发震断层的走向差异,使得每个震例 的库仑应力变化存在一定差异,正库仑应力变化优势分布区域大多沿发震断层走向和垂直 走向分布,负的库仑应力变化优势分布区域大多沿与走向成 35°或 135°的方向分布,如云南 漾濞 M_s6.5 地震沿 NW-SE 向破裂,使得正应力加载区主要集中在 NW-SE 向和 NE-SW 向, 而负应力抑制区主要集中在近 EW 和近 SN 方向。库仑破裂应力变化使得震中附近的断层 发生滑动,导致绝大多数的强余震分布在库仑应力变化为正的区域,这与邢台、通海、炉霍、 唐山、姚安、昆仑口西、九寨沟等强震的研究结果一致(万永革等,2002、2008;刘桂萍等, 2002; 郝平等, 2004; 靳志同等, 2019)。云南漾濞 M, 6.5、青海玛多 M, 7.4、青海门源 M, 6.9 和四川 泸定 M_6.8 四个 震例 0~20km 平均 库仑 破裂 应力 变 化范围 依次 为-0.5932~ 1.5602bar、-2.5441~22.0749bar、-0.7845~4.4070bar 和-0.9812~4.0257bar。整体上看,青 海玛多 M_57.4 地震的库仑破裂应力变化较为明显,对周边断层影响较大,而云南漾濞 M_6.5 地震的库仑破裂应力变化分布相对集中,对周边影响较小,也从侧面解释了强余震相对集中 的分布特征。

2.2 基于 ETAS 模型的强余震发生率预测

时-空 ETAS 模型是以点分支理论为基础发展而来的,假定每一个地震均为独立的事件, 按照特有的概率触发各自的次级事件,以此描述时-空丛集的地震活动特征(Ogata,1988、 1989)。首先利用最大似然法估算四个强震震例 2008 年 1 月 1 日以来的时-空 ETAS 模型参 数,考虑地震序列差异以及参数拟合收敛等问题,选取不同的拟合参数初值,表 2 给出模型



注:图中黄色五角星代表各个主震事件,绿色圆点代表各个地震 3.0 级以上的强余震事件,沙滩球分 别代表各个事件的震源机制解,暖色调区域为库仑破裂应力加载区,冷色调区域为库仑破裂应 力抑制区,灰色实线为断裂带。

图 1 四次强震事件在 0~20km 深度的平均库仑破裂应力分布

МҮК

四次强震事件的 ETAS 模型参数拟合结果

地震事件	参数类型	μ	A	с	α	р	D	q	γ
	初始参数	0.9219	0.8211	0.0026	1.0494	1.0222	0.0001	1.1811	0.3106
禄决	输出参数	0.5715	0.8171	0.0079	0.6126	1.2641	0.0016	1.0954	1.1030
玛多	初始参数	0.3509	0.7695	0.0737	0.7474	1.0454	0.0001	1.0063	0.0327
	输出参数	0.9773	0.4787	0.3340	0.7158	1.0987	0.0012	0.9434	0.5432
门源	初始参数	0.3254	0.5491	0.0231	0.8322	1.2977	0.0212	2.2896	0.0201
	输出参数	0.8327	0.5425	0.0025	0.8283	1.3720	0.0213	2.2791	0.0241
泸定	初始参数	0.5023	0.2120	0.0501	0.7021	1.2032	0.0216	2.3001	0.0305
	输出参数	0.9187	1.1309	0.0061	0.6982	1.1323	0.0315	1.5523	1.3028

参数初始值和震后第2天的最大似然估计结果。

基于参数拟合结果给出四个震例震后 2 天后的 3.0 级以上强余震发生率,如图 2 所示,可以看出,云南漾濞 M_s6.5 地震的发生率空间分布较为集中,高余震发生率区域主要聚集在 主震周边,具有较为明显的聚集效应,与实际发生的强余震具有很好的空间对应关系;青海 玛多 M_s7.4 地震强余震发生率空间分布相对分散,存在两个明显的强余震高发生率地区,沿 538

СМҮК







破裂方向整体呈 NW 向线性分布,第 3 天实际发生的强余震大多分布在高发生率的边缘地 区;青海门源 M_s6.9 地震高发生率区域整体呈现近 EW 分布,具有一定的聚集效应,且与实 际发生的强余震具有很好的空间对应关系;四川泸定 M_s6.8 地震强余震高发生率区域呈现 出近 SN 分布,与主震破裂方向具有一致性,第 3 天实际发生的强余震也大多分布在高发生 率区域。整体上看,强余震高发生率区域大多沿着主震破裂方向分布,且具有一定的聚集效 应,实际发生的地震与高发生率区域具有很好的对应关系,具有较好的空间预测效果,但基 于 ETAS 模型计算的强余震发生率大多在破裂带附近,以一个或多个点为中心,呈现向外递 减的趋势,空间界限不明确,尚未考虑震后应力的分布变化和断裂带的影响,预测的强余震 发生率虚报率相对偏高。

2.3 C-ETAS 模型的构建及强余震发生率预测

C-ETAS 混合模型以能较好反映震后应力分布的库仑破裂应力变化和余震衰减关系的 ETAS 统计模型为基础,利用异常学习期间加载区强余震事件的发震结果,将强余震发生率 从负应力变化区域(抑制区)重新分配到正应力变化区域(加载区),获得新的强余震发生率 分布结果。关于强余震发生率的重新分配系数(Coulomb Redistribution Parameter, CRP),目 前主要采用两种方式,一是根据经验估计给出固定的比例结果,如正应力变化区域(加载区) 占比 93%,负应力变化区域(抑制区)占比 7%(Steacy et al, 2014);二是利用实际发生的余

震在正负应力变化区域的占比,确定一种变化的 CRP(Reverso et al, 2018)。Reverso 等 (2018)利用 1992 年 Landers 余震序列对两种方式进行了验证,发现变化 CRP 的混合模型大 多数情况下比固定 CRP 的混合模型以及单一的统计模型表现更好,而固定 CRP 的混合模型 仅在某些特定情况下比统计模型表现更好(Bach et al, 2012; Steacy et al, 2014),变化的 CRP 更适合作为构建符合地震区域活动特征的混合模型的重新分配系数。

参照 Reverso 等(2018)的做法,根据云南漾濞 M_s6.5、青海玛多 M_s7.4、青海门源 M_s6.9 和四川泸定 M_s6.8 四次强震事件强余震的实际发生情况,确定各自动态变化的 CRP,开展滑 动分配和强余震发生率预测工作。由于 C-ETAS 混合模型相比于 ETAS 模型,仅是强余震发 生率空间上的重新分配,因此两者仅存在空间差异,对震源区域内发生率总数目的预测是一 致的。根据库仑破裂应力变化和震后 2 天强余震事件的空间分布情况,确定了四次强震震 后第 2 天对第 3 天的 CRP 依次为 96.61%、87.95%、100% 和 100%,根据强震区域余震的空 间变化,确定了每个强震序列变化的 CRP。结合 CRP 系数和 ETAS 的强余震发生率结果,库 仑破裂应力分布的正、负应力区每个网格的地震发生率可由下式求得

$$\lambda_{iE} = n_{ij} CRP \frac{N_{iE} + N_{ji}}{N_{iE}}$$
(9)

$$\lambda_{\text{ff}} = n_{kl} (1 - \text{CRP}) \frac{N_{\text{ff}} + N_{\text{ff}}}{N_{\text{ff}}}$$
(10)

其中, n_{ij} 、 n_{kl} 分别代表库仑破裂应力变化正、负应力区每个网格的 ETAS 地震发生率,CRP 为余震发生率的重新分配系数,由库仑应力的空间分布以及余震的空间位置决定, N_{x} 、 N_{g} 分别为正、负应力区总的 ETAS 地震发生率。

为更直观地展示强余震发生率的重新分配问题,以 2021 年 5 月 21 日云南漾濞 *M*_s6.5 地震为例,基于 ETAS 模型计算结果的基础上(图 2(a)),正应力变化区域的发生率为 6.48, 负应力变化区域发生率为 3.30,结合震后第 2 天的 CRP 指数为 96.61%,将 ETAS 模型对第 3 天的空间预测发生率进行重新分布,使得库仑正应力变化区(加载区)的强余震发生率占 96.61%,即正应力变化区每个网格的地震发生率变为原来的 1.46 倍;负应力变化区每个网格的地震发生率变为原来的 1.46 倍;负应力变化区每个网格的地震发生率变为原来的 0.10 倍,总的发生率不变,结果如图 3(a)所示。以此对其他三个强震区域的强余震发生率进行了重新分配,获得了在应力约束条件下的强余震发生率,如 图 4 所示,总体上看,强余震发生率分布较为集中,库仑应力变化的约束降低了发生率的分布广度,提升了发生率的强度,且实际发生的强余震事件大部分分布在强余震发生率较高的 区域。

对于云南漾濞 M_s6.5 地震,由于强余震大多分布在库仑破裂应力变化的正应力集中区的西南方,使得 ETAS 模型的高发生率区域穿过了正负库仑应力变化区域,而发生率的重新分配致使负区的强余震发生率显著降低,而实际上负区没有强余震发生,预测虚报率明显降低,震后第3天发生的强余震集中在正负应力变化转换区域的边缘,高低发生率转换区由于正负应力变化导致能量的重新分布是强余震发生的重要原因之一。相比于云南漾濞 M_s6.5 地震强余震发生率的集中现象,青海玛多 M_s7.4 地震由于震级较大,破裂尺度较长,强余震发生率比较分散,ETAS 模型的强余震高发生率区域与库仑破裂应力变化的正应力集中区基本一致,沿发震断裂分布,震后第3天的强余震发生在高低发生率的过渡区域,这也是未来

99 4° 99.6° 99.8° 100.0° 100.2° 100.4°E 98.0° 98.2° 98.4° 98.6° 98.8°E (a) 漾濞地区 (b) 玛多地区 35.0°N 26.0°N 34.8 25.89 34.6° 25.6 34.4° 25.4° 34.2° 25.2° 100.8° 101.0° 101.2° 101.4° 101.6°E 101.8° 102.0° 102.2° 102.4° 102.6°E 101.6° (c) 门源地区 (d) 泸定地区 38.2°N 30.0°N 38.0 29.8° 37.8° 29.6° 37.6° 29.4° 37.4° 29.2° -4 -2 0 -6 ln(主震震后3天内强震的预测数目)

注:图中色块代表了强余震空间发生率的高低,绿色圆点代表了震后第3天实际发



图 3 利用 C-ETAS 模型预测的强余震空间发生率

生的地震数目。

注:浅蓝色代表实际观测到的地震事件、绿色代表 ETAS 模型的预测发生率结果、橘黄色代表 C-RS 模型预测的发生率结果。



强余震空间预测需要注意的一个关键空间位置点。与青海玛多 M_s7.4 地震类似,青海门源 M_s6.9 和四川泸定 M_s6.8 地震的高发生率区域和高正应力集中区域沿发震断裂分布,且强 余震大多发生在其重叠区域。相比于单一的 ETAS 模型的发生率,Coulomb-ETAS 模型由于 库仑破裂应力的约束,使得强余震发生率的虚报率明显下降,尤其是云南漾濞 M_s6.5 和四川 泸定 M_s6.8 地震,进一步提升了地震空间预测准确性。因此,强余震高发生率集中区、高低 发生率的过渡区是未来强余震空间预测需要重点关注的区域。

2.4 基于 C-RS 模型的强余震发生率预测

СМҮК

在强余震的预测研究中,除利用统计模型外,另一种重要的方式是基于库仑破裂应力变化的物理模型,通常是根据静态库仑应力变化解释地震触发及强余震空间分布等相关问题, 在应力增加/降低导致余震活动增强/减弱的情况下,其时间衰减遵循速率状态依从的地震 活动规律,然后进行地震发生率的估计,即 C-RS 模型,目前已在 Landers、Umbria-Marche、 Kobe、汶川、芦山、前郭震群等多个震例中开展了地震活动率的相关模拟研究工作(Stein, 1999; Dieterich et al, 2007; Catalli et al, 2008; Cocco et al, 2010; 贾若等, 2014、2019; Jia et al, 2014; Hardebeck, 2021; Dahm et al, 2022)。C-RS 模型中包含多个未知参数,需要根据 已有信息确定这些参数,如利用 G-K(Gardner et al, 1974)除丛后的地震目录计算了四次强 震震中的背景地震发生率分别为1.27、0.43、0.75、1.22,此外,余震活动率模型参数间存在一 定的相关性(Cocco et al, 2010),如背景加载速率 τ 与背景活动率 r 之间可近似表示为 (Catalli et al, 2008)

$$\tau \simeq \dot{r}M_0 W_{\text{seism}}^{-1} \frac{b}{1.5 - b} [10^{(1.5-b)(m_{\text{max}}-m_0)} - 1]$$
(11)

其中, b 为长期地震活动的G-R关系比例系数。采用考虑小震信息的 OK1993 模型(Ogata et al, 1993)计算了四个区域的序列参数 b 值, 分别为 1.02 ± 0.01 、 0.89 ± 0.03 、 0.83 ± 0.02 和 0.84 ± 0.01 。 W_{seism} 为孕震层厚度,即该区域地震活动可能达到的最大深度,由于四个震例的 主震及余震事件几乎都在 20km 以内,因此对四个强震序列的 W_{seism} 值统一取 20km。 m_0 和 m_{max} 分别为震级下限和上限,最大震级取各个事件的主震震级,最小震级统一取 3.0。 M_0 是 震级为 m_0 的地震的标量地震矩,可通过 $M_0 = 10^{9.1+1.5m_0}$ 计算得到(Catalli et al, 2008)。通过结 合先验信息确定的一些基本参数,采用和贾若等(2019)类似的简化方式,进一步将模型进行 简化,然后利用最大似然法进行拟合。

以拟合获得的参数为基础开展强余震发生率的计算,结果如图3所示,图中给出了实际 地震发生率与 ETAS(C-ETAS)模型和 C-RS 模型拟合的 3.0 级以上强余震发生率对比结果, 尽管预测结果存在一定的差异性,但在滑动预测的频次上具有较好的一致性,两类模型对序 列拟合的整体情况差别不大,均能够较好地反映实际余震频次衰减的总体特征。整体上看 C-RS 模型满足一定的衰减关系,反映了拟合时段频次衰减的总体特征,但预测率偏高。此 外,由于实际强余震序列活动的减特征更为复杂,尤其受到一些较大强余震丛集事件的影 响,如云南漾濞 6月 5日 3.9 级(第14天)、青海玛多 5月 30日 5.0 级(第8天)、青海门源 1 月 12日 5.5 级(第4天)等地震,使其具有不规则的起伏变化,C-RS 模型可能不适合复杂序 列条件下的拟合,其也是造成预测失效的主要时段。而 ETAS(C-ETAS)模型的序列参数随 时间的变化而变化,可能更适合较为复杂序列的拟合。与 ETAS 模型存在起伏特征的预测

542	中	玉	批	震	40 卷
			- <u>-</u>	1100	10.14

结果不同,C-RS 模型预测的结果呈现平缓衰减的过程,如云南漾濞 M_s6.5 和青海玛多 M_s7.4 强震序列初期,两类模型表现出较为相似的强余震发生率,使得 C-RS 模型的地震发 生率整体上较 ETAS(C-ETAS)模型偏高。

3 预测结果的统计检验

为了对 ETAS、C-ETAS、C-RS 模型预测效能做进一步的检验,采用 CSEP 计划中针对地 震数的 N-test 方法来探究强余震发生率预测结果的可靠性,同时利用可对比检验模型优劣 程度的 T-test 方法对模型的预测效果进行对比分析。

3.1 N-test 检验

СМҮК

N-test 方法可检验预测强余震发生数相对于序列实际发生数目的偏离程度(Kagan et al,1995; Schorlemmer et al,2007),可通过评分量 δ_1 和 δ_2 来对预测结果"过少"和"过多"的情况进行检验,即

$$\delta_1 = 1 - F((N_{obs} - 1) | N_{fore})$$
(12)

$$\delta_2 = F(N_{\text{obs}} \mid N_{\text{fore}}) \tag{13}$$

其中, N_{fore} 代表预测的强余震数目, N_{obs} 代表实际发生的强余震数目。通常选用显著性水平进行单边检验(一般选用 α_{eff} =0.025), 若 $\delta_1 < \alpha_{\text{eff}}$ 则存在预测"过少"情况; 若 $\delta_2 < \alpha_{\text{eff}}$ 则存在预测"过多"情况。

利用 N-test 检验对每个震例连续的 20 次预测结果进行评估,结果如图 5 所示。因实际 未发生地震不能进行 N-test 检验,为了更加客观地进行评价,对于预测有一定的发震而实际 没有地震发生的情况,未考虑在统计范围内。从总体上来看,两类模型的预测效果较好,面 对复杂的地震序列,仅出现少量预测时段的"失效"情况,在所有参与计算的时间段内, $\delta_1 < 0.025$ 的次数为 3,即存在预测余震数目"过少"比例占 6.38%; $\delta_2 < 0.025$ 的次数为 4,即 存在预测余震数目"过多"的比例占 8.51%;总的预测失效次数为 7,预测失效的比例为 14.89%。分别从两个模型的预测来看,对于 ETAS(C-ETAS)模型,存在预测余震数目"过 少"($\delta_1 < 0.025$)的比例为 4.26%(2/47);预测余震数目"过多"($\delta_2 < 0.025$)的比例占 2.13% (1/47);总的预测失效比例为 6.38%(3/47)。对于 C-RS 模型,存在预测余震数目"过少" ($\delta_1 < 0.025$)的比例为 2.13%(1/47);预测余震数目"过多"($\delta_2 < 0.025$)的比例占 6.38% (3/47);总的预测失效比例为 8.51%(4/47)。因此,从各自预测失效情况来看,强余震的发 震频次上 ETAS(C-ETAS)模型略优于 C-RS 模型。

3.2 T-test 检验

为进一步评估模型之间的相对优劣,在可操作的地震预测预报的研究中引入了两个重要的概念,"概率增益"(probability gain)和"信息增益"(information gain),由此也使得地震预测效能评价从单纯地依托统计地震检验,变为了可同时考察预测模型/方法的有效程度,结合 T-test 检验开展模型的对比分析。T-test 方法可通过计算置信区间内模型 A 相对于模型 B 的每个地震平均的"地震信息增益"(information gain per earthquake, IGPE)来表示 (Imoto,2007)

$$IGPE(A,B) = \frac{\ln L_B - \ln L_A}{N}$$
(14)





图 5 两类模型未来 1 天强余震发生率预测结果的 N-test 统计检验

其中, N 为预测时段内强余震的总个数, $\ln L_A$ 和 $\ln L_B$ 分别表示模型 A 和模型 B 的似然函数, 可通过下式计算获得

$$\ln L = \sum_{w=1}^{N} \ln \lambda(i_w) - \sum_{i=1}^{n} \lambda(i)$$
(15)

其中, n 代表空间网格个数, $\lambda(i)$ 代表第 i 个网格的预测的目标震级以上地震的个数。

按照 IGPE 计算方法和 T-test 检验技术,在实际处理过程中,采用了与蒋长胜等(2017) 相同的简化方式,对云南漾濞 M_s6.5、青海玛多 M_s6.5、青海门源 M_s6.9 和四川泸定 M_s6.8 四次强震序列的 3.0 级以上的地震序列中,持续时间 t₂ = 1.00~20.00 天、步长 1 天的 20 次滑 动预测,进行 ETAS(C-ETAS)模型相对 C-RS 模型的预测效能评价,95% 置信区间下的检验 结果如图 6 所示,可见四次强震序列的 ETAS 模型相对 C-RS 的概率增益依次为 1.22、1.09、 0.59、0.68,ETAS(C-ETAS)模型优于 C-RS 模型。对不同的震例,效果略有差异,其中对漾濞 和玛多的优势比较明显。

除信息增益外,对预测效能的另一种表示方式为"概率增益"(probability gain),即地震 预测模型给出的 A 条件下发生事件 B 的条件概率(Aki,1981; McGuire et al,2005)。此外, 利用地震预测效能评价的 Molchan 图表法,可将概率增益表示为(Molchan,1991)



注:图中分别给出了漾濞、玛多、门源和泸定的检验结果,圆点为平均的每个地震的信息增益(IGPE),横线为95%置信区间范围,数字标出了预测时间窗内实际发生的地震数量。 图 6 四次强震序列 ETAS 模型相对于 C-RS 模型预测效能的 T-test 检验

地震信息增益

0.5

$$G = \frac{p(B+A)}{p(B)} = \frac{1-\nu}{\tau}$$
(16)

33

1.5

1.0

其中, τ 代表异常的时-空占有率, v 代表漏报率, G 代表 Molchan 图表法中(0,1)与(τ , v)连 线的斜率。

为对 C-ETAS 和 ETAS 模型的空间预测能力进行对比分析,评估模型预测效能的平均分 布情况,在"零假设"的前提下进行 T-test 检验,结果如图 7 所示。云南漾濞 M_s6.5、青海玛多 M_s6.5、青海门源 M_s6.9 和四川泸定 M_s6.8 四次强震 ETAS 模型相对于泊松模型的概率增益 为 15.18、6.88、10.33、7.02; C-ETAS 模型相对于泊松模型的概率增益 16.13、6.83、10.33、7.45,概率增益相对较高,也说明了后续强余震多发生在地震发生率相对较高的区域,余震



注:图中分别给出了漾濞、玛多、门源和泸定四次强震序列的两种模型对比检验结果,蓝 色代表 ETAS 模型的检验结果、红色代表 C-ETAS 模型的检验结果,圆点为平均每个 地震的概率增益(probability gain per earthquake),横线为 95%置信区间范围。

图 7 四次强震序列强余震空间预测结果的 T-test 检验

544

漾濞

ò

МҮК

发生的丛集性也使得模型的预测效能显著优于"零假设"下的随机预测。其中,云南漾濞地 震强余震预测概率增益相对较高,即后续强余震多发生在空间发生率较高的区域;而青海 玛多地震强余震预测的概率增益相对低,说明玛多强余震的分布范围更加分散,并不全部集 中在高发生率区域。从 ETAS 和 C-ETAS 模型的对比来看,由于库仑应力的约束使得强余震 空间预测的虚报率降低,C-ETAS 模型在云南漾濞、四川泸定地震事件中优于 ETAS 模型,而 在青海玛多、青海门源地震中,由于 ETAS 模型预测的空间高发生率区域几乎均位于正应力 区,使得两个模型的预测效能基本接近。

545

4 结论和讨论

本文在物理模型和统计模型的基础上,发挥两类模型优势,构建一种 Coulomb-ETAS 混 合模型。为考察其时空预测效能,以 2021—2022 年云南漾濞 *M*_s6.5、青海玛多 *M*_s6.5、青海 门源 *M*_s6.9 和四川泸定 *M*_s6.8 四次强震为例,进行连续滑动预测,利用 N-test 和 T-test 等检 验方法对预测效能进行评估,并与单一的 ETAS、C-RS 模型进行了对比分析,获得以下四方 面认识:

(1)云南漾濞 M_s6.5、青海玛多 M_s6.5、青海门源 M_s6.9 和四川泸定 M_s6.8 四次强震区 域震源机制走向附近均为库仑应力加载区,加载区与抑制区的变化沿发震断层走向呈对称 分布。结合震后 20 天内 3.0 级以上强余震分布可见,绝大部分的强余震沿所选择的优势破 裂面分布,且大部分强余震分布于库仑应力变化结果为正的区域。同时,基于各震例加载区 强余震的比例关系,确定了 C-ETAS 模型变化的库仑应力重新分配系数(CRP),构建了 CRP 变化的 C-ETAS 混合模型。

(2)利用 ETAS(C-ETAS)和 C-RS 模型分别对四次强震序列进行了震后 20 天连续、滑动的 3.0 级以上强余震预测。两类模型震后均具有较好的预测能力,表现出与实际强余震序 列类似的衰减特性,ETAS(C-ETAS)模型呈现一定的起伏变化,C-RS 模型预测的结果呈现 平缓衰减的过程。整体上看,ETAS(C-ETAS)模型的预测发生率略低于 C-RS 模型,且更加 符合复杂的地震序列衰减规律,适用于较为复杂地震序列的拟合。

(3)针对地震数的 N-test 方法检验结果显示, ETAS(C-ETAS)模型对四次强震序列的 3.0级以上强余震预测有效率依次为 77.78%、100%、91.67%、100%,总的预测有效率为 93.62%;C-RS 模型对四次强震序列的 3.0级以上强余震预测有效率依次为 77.78%、100%、 91.67%、92.86%,总的预测有效率为 91.49%;从强余震的滑动预测结果上看,ETAS (C-ETAS)模型略优于 C-RS 模型。

(4)引入"概率增益"、"信息增益"和采用 T-test 检验方法对三种模型的预测效能进行 对比,从滑动预测的频次对比来看,ETAS(C-ETAS)模型优于 C-RS 模型,而在空间发生率的 预测上,将库仑应力变化同时考虑,能够降低虚报率,使得 C-ETAS 模型总体上优于 ETAS 模 型,提高了空间预测的准确性,对比四个震例的震后早期预测效果,C-ETAS 混合模型能够更 好地提升震后早期阶段强余震的时空预测效能。

本文仅选取了 2021—2022 年发生的云南漾濞 *M*_s6.5、青海玛多 *M*_s6.5、青海门源 *M*_s6.9 和四川泸定 *M*_s6.8 四次强震事件开展混合模型的测试研究,但四次地震均属于走滑型,由于 主震破裂类型对库仑应力变化的分布影响较大,因此还需要结合其他类型(正断型、逆断型)

CMYK

546

MYK

的震例进一步验证混合模型的可靠性和适用性。在地震破裂尺度选择上,文中利用理论公 式获得的破裂长度与实际的破裂长度存在差异性,使得计算结果出现一定程度的偏差,主要 受限于震后初期的可用资料,今后还可结合已有余震的分布变化对破裂尺度进行实时的调 整。选用的 ETAS 模型对震后初期的数据质量要求较高,忽视了小震信息,接下来可利用将 小震考虑进来的基于贝叶斯算法提升模型早期参数拟合的准确性和客观性,提升区域早期 的强余震时空预测能力。本文对应力约束的混合模型在震后强余震时空发生率预测的适用 性进行了讨论,但由于震后强余震大多分布在主震及其破裂地区,大大降低了库仑破裂应力 变化的空间约束能力,故还可进一步将这种混合模型的构建思路推广到多个模型以及适用 于强余震预测之外更普遍的地震预测业务应用场景,或许可更好地发挥库仑应力的空间约 束能力。

致谢:中国地震局地球物理研究所蒋长胜研究员、中国地质科学研究院贾若博士后、日本统计数理研 究所庄建仓教授为本研究提供了程序和技术支持,在此一并表示感谢。

参考文献

郝平,傅征祥,田勤俭,等. 2004. 昆仑山口西 8.1 级地震强余震库仑破裂应力触发研究. 地震学报,26(1):30~37.

- 贾若, 蒋海昆. 2014. 基于同震库仑应力变化的汶川地震余震频次研究. 中国地震, 30(1):74~90.
- 贾若, 蒋海昆, 康建红, 等. 2019. 基于速率-状态依从摩擦定律的前郭震群余震活动率及模型参数相关性研究. 中国地震, 35(3):431~444.
- 蒋长胜,吴忠良. 2011. 2010 年玉树 M_s7.1 地震前的中长期加速矩释放(AMR)问题. 地球物理学报,54(6):1501~1510.
- 蒋长胜,吴忠良,尹凤玲,等. 2015. 余震的序列参数稳定性和余震短期发生率预测效能的连续评估——以 2014 年云南鲁 甸 6.5 级地震为例. 地球物理学报,58(11):4163~4173.
- 蒋长胜,庄建仓. 2010. 基于时-空 ETAS 模型给出的川滇地区背景地震活动和强震潜在危险区. 地球物理学报,53(2): 305~317.
- 蒋长胜,庄建仓,吴忠良,等. 2017. 两种短期概率预测模型在 2017 年九寨沟 7.0 级地震中的应用和比较研究. 地球物理学报,60(10):4132~4144.

蒋海昆,吴琼,宋金,等. 2012. 双层黏弹介质模型条件下地震应力扰动的时空特征. 地球物理学报,55(4):1240~1248.

靳志同,万永革,刘兆才,等. 2019. 2017 年九寨沟 M_s7.0 地震对周围地区的静态应力影响. 地球物理学报,62(4): 1282~1299.

李瑶,万永革,靳志同,等. 2017. 新疆精河 Mw6.3 地震产生的静态应力变化研究. 中国地震,33(4):671~681.

刘桂萍,傅征祥. 2002. 1973 年炉霍大地震(M_s = 7.6)最大余震(M_s = 6.3)的库仑破裂应力触发.中国地震,18(2): 175~182.

万永革. 2019. 同一地震多个震源机制中心解的确定. 地球物理学报,62(12):4718~4728.

万永革, 沈正康, 曾跃华, 等. 2007. 青藏高原东北部的库仑应力积累演化对大地震发生的影响. 地震学报, 29(2): 115~129.

万永革,沈正康,曾跃华,等. 2008. 唐山地震序列应力触发的粘弹性力学模型研究. 地震学报,30(6):581~593.

万永革,吴忠良,周公威,等. 2002. 地震应力触发研究. 地震学报,24(5):533~551.

- Aki K. 1981. A probabilistic synthesis of precursory phenomena. In: Simpson D W, Richards R G. Earthquake Prediction: An International Review. Washington: American Geophysical Union, 566~574.
- Bach C, Hainzl S. 2012. Improving empirical aftershock modeling based on additional source information. J Geophys Res: Solid Earth, 117(B4): B04312.
- Bi J M, Jiang C S. 2022. Identification and statistical characteristics of foreshock sequences in the North-South seismic belt. J Seismol, **26**(3):499~512.

- Catalli F, Cocco M, Console R, et al. 2008. Modeling seismicity rate changes during the 1997 Umbria-Marche sequence (central Italy) through a rate- and state-dependent model. J Geophys Res: Solid Earth, 113(B11): B11301.
- Cattania C, Khalid F. 2016. A parallel code to calculate rate-state seismicity evolution induced by time dependent, heterogeneous Coulomb stress changes. Comput Geosci, 94:48~55.
- Cattania C, Werner M J, Marzocchi W, et al. 2018. The forecasting skill of physics-based seismicity models during the 2010-2012 Canterbury, New Zealand, earthquake sequence. Seismol Res Lett, **89**(4):1238~1250.
- Cocco M, Hainzl S, Catalli F, et al. 2010. Sensitivity study of forecasted aftershock seismicity based on Coulomb stress calculation and rate- and state-dependent frictional response. J Geophys Res: Solid Earth, 115(B5): B05307.
- Console R, Jackson D D, Kagan Y Y. 2010. Using the ETAS model for catalog declustering and seismic background assessment. Pure Appl Geophys, 167(6~7):819~830.
- Dahm T, Hainzl S. 2022. A coulomb stress response model for time-dependent earthquake forecasts. J Geophys Res: Solid Earth, **127** (9):e2022JB024443.
- Dieterich J H. 1994. A constitutive law for rate of earthquake production and its application to earthquake clustering. J Geophys Res: Solid Earth, 99(B2): 2601 ~ 2618.
- Dieterich J H. 2007. Applications of rate- and state-dependent friction to models of fault slip and earthquake occurrence. Treatise Geophys, 4:107~129.
- Dieterich J H. 1979. Modeling of rock friction: 1. Experimental results and constitutive equations. J Geophys Res: Solid Earth, 84 (B5):2161~2168.
- Gahalaut V K, Rajput S, Kundu B. 2011. Low seismicity in the Bhutan Himalaya and the stress shadow of the 1897 Shillong Plateau earthquake. Phys Earth Planet Inter, **186**(3~4):97~102.

García D, Wald D J, Hearne M G. 2012. A global earthquake discrimination scheme to optimize ground-motion prediction equation selection. Bull Seismol Soc Am, 102(1):185~203.

- Gardner J K, Knopoff L. 1974. Is the sequence of earthquakes in Southern California, with aftershocks removed, Poissonian?. Bull Seismol Soc Am, 64(5):1363~1367.
- Gutenberg B, Richter C F. 1944. Frequency of earthquakes in California. Bull Seismol Soc Am, 34(4):185~188.
- Hainzl S, Brietzke G B, Zöller G. 2010. Quantitative earthquake forecasts resulting from static stress triggering. J Geophys Res: Solid Earth, **115**(B11); B11311.
- Hainzl S, Enescu B, Cocco M, et al. 2009. Aftershock modeling based on uncertain stress calculations. J Geophys Res: Solid Earth, 114(B5): B05309.
- Hardebeck J L. 2021. Spatial clustering of aftershocks impacts the performance of physics-based earthquake forecasting models. J Geophys Res; Solid Earth, 126(2):e2020JB020824.
- Harris R A. 1998. Introduction to special section: stress triggers, stress shadows, and implications for seismic hazard. J Geophys Res: Solid Earth, 103(B10): 24347~24358.
- Helmstetter A, Kagan Y Y, Jackson D D. 2006. Comparison of short-term and time-independent earthquake forecast models for southern California. Bull Seismol Soc Am, 96(1):90~106.
- Helmstetter A, Sornette D. 2003. Foreshocks explained by cascades of triggered seismicity. J Geophys Res: Solid Earth, 108(B10): 2457.
- Huang Q H. 2006. Search for reliable precursors: a case study of the seismic quiescence of the 2000 western Tottori prefecture earthquake. J Geophys Res: Solid Earth, 111(B4): B04301.
- Imoto M. 2007. Information gain of a model based on multidisciplinary observations with correlations. J Geophys Res: Solid Earth, 112(B5); B05306.
- Iwata T. 2008. Low detection capability of global earthquakes after the occurrence of large earthquakes; investigation of the Harvard CMT catalogue. Geophys J Int, **174**(3); **849**~856.

Japan Meteorological Agency(JMA). 2009. The Iwate-Miyagi Nairiku earthquake in 2008. Tokyo: JMA, 101~131.

Jia K, Zhou S Y, Zhuang J C, et al. 2014. Possibility of the independence between the 2013 Lushan earthquake and the 2008

Wenchuan earthquake on Longmen Shan Fault, Sichuan, China. Seismol Res Lett, 85(1):60~67.

Jia K, Zhou S Y, Zhuang J C, et al. 2021. Stress transfer along the western boundary of the Bayan Har Block on the Tibet Plateau from the 2008 to 2020 Yutian earthquake sequence in China. Geophys Res Lett, **48**(15):e2021GL094125.

Kagan Y Y, Jackson D D. 1995. New seismic gap hypothesis: five years after. J Geophys Res: Solid Earth, 100(B3): 3943~3959.
King G C P, Stein R S, Lin J. 1994. Static stress changes and the triggering of earthquakes. Bull Seismol Soc Am, 84(3): 935~953.
Mancini S, Segou M, Werner M J, et al. 2019. Improving physics-based aftershock forecasts during the 2016-2017 Central Italy earthquake cascade. J Geophys Res: Solid Earth, 124(8): 8626~8643.

Marzocchi W, Lombardi A M. 2009. Real-time forecasting following a damaging earthquake. Geophys Res Lett, 36(21):L21302.

McGuire J J, Boettcher M S, Jordan T H. 2005. Foreshock sequences and short-term earthquake predictability on East Pacific Rise transform faults. Nature, **434**(7032):457~461.

Mesimeri M, Pankow K L. 2022. Revisiting operational aftershock forecasting in the Eastern intermountain West. Seismol Res Lett, 93(4):2259~2267.

Molchan G M. 1991. Structure of optimal strategies in earthquake prediction. Tectonophysics, 193(4):267~276.

Okada Y. 1992. Internal deformation due to shear and tensile faults in a half-space. Bull Seismol Soc Am, 82(2):1018~1040.

Ogata Y. 1998. Space-time point-process models for earthquake occurrences. Ann Inst Stat Math, 50(2):379~402.

Ogata Y. 1988. Statistical models for earthquake occurrences and residual analysis for point processes. J Am Stat Assoc, 83(401): 9~27.

Ogata Y. 1989. Statistical model for standard seismicity and detection of anomalies by residual analysis. Tectonophysics, $169(1 \sim 3):159 \sim 174$.

Ogata Y, Katsura K. 1993. Analysis of temporal and spatial heterogeneity of magnitude frequency distribution inferred from earthquake catalogues. Geophys J Int, 113(3):727~738.

Omori F. 1894. On aftershocks of earthquakes. Journal of the College of Science, Imperial University of Tokyo, 7:111~200.

Page M T, van der Elst N, Hardebeck J, et al. 2016. Three ingredients for improved global aftershock forecasts:tectonic region,timedependent catalog incompleteness, and intersequence variability. Bull Seismol Soc Am, 106(5):2290~2301.

Papadimitriou E, Gospodinov D, Karakostas V, et al. 2013. Evolution of the vigorous 2006 swarm in Zakynthos (Greece) and probabilities for strong aftershocks occurrence. J Seismol, 17(2):735~752.

Paris G M, Michael A J. 2023. An interactive viewer to improve operational aftershock forecasts. Seismol Res Lett, 94 (1): 473~484.

Peng Y J, Zhou S Y, Zhuang J C, et al. 2012. An approach to detect the abnormal seismicity increase in Southwestern China triggered co-seismically by 2004 Sumatra M_w 9.2 earthquake. Geophys J Int, **189**(3):1734~1740.

Reasenberg P A, Jones L M. 1989. Earthquake hazard after a mainshock in California. Science, 243(4895):1173~1176.

Reverso T, Steacy S, Marsan D. 2018. A hybrid ETAS-Coulomb approach to forecast spatiotemporal aftershock rates. J Geophys Res: Solid Earth, 123(11):9750~9763.

Ruina A. 1983. Slip instability and state variable friction laws. J Geophys Res: Solid Earth, 88 (B12): 10359~10370.

Schorlemmer D, Gerstenberger M C, Wiemer S, et al. 2007. Earthquake likelihood model testing. Seismol Res Lett, 78(1):17~29.

Schorlemmer D, Werner M J, Marzocchi W, et al. 2018. The collaboratory for the study of earthquake predictability: achievements and priorities. Seismol Res Lett, **89**(4):1305~1313.

Shcherbakov R, Turcotte D L. 2004. A modified form of Bath's law. Bull Seismol Soc Am, 94(5):1968~1975.

Sornette D, Knopoff L, Kagan Y Y, et al. 1996. Rank-ordering statistics of extreme events: application to the distribution of large earthquakes. J Geophys Res: Solid Earth, 101(B6): 13883~13893.

Steacy S, Gerstenberger M, Williams C, et al. 2014. A new hybrid Coulomb/statistical model for forecasting aftershock rates. Geophys J Int, 196(2):918~923.

Steacy S, Gomberg J, Cocco M. 2005. Introduction to special section: stress transfer, earthquake triggering, and time-dependent seismic hazard. J Geophys Res: Solid Earth, 110(B5): B05S01.

Stein R S. 1999. The role of stress transfer in earthquake occurrence. Nature, 402(6762):605~609.

СМҮК

- Toda S, Enescu B. 2011. Rate/state Coulomb stress transfer model for the CSEP Japan seismicity forecast. Earth, Planets Space, 63 (3):171~185.
- Toda S, Stein R S. 2003. Toggling of seismicity by the 1997 kagoshima earthquake couplet: a demonstration of time-dependent stress transfer. J Geophys Res: Solid Earth, 108 (B12): 2567.
- Toda S, Stein R S, Reasenberg P A, et al. 1998. Stress transferred by the 1995 $M_{\rm W} = 6.9$ Kobe, Japan, shock: effect on aftershocks and future earthquake probabilities. J Geophys Res: Solid Earth, **103**(B10): 24543 ~ 24565.
- Toda S, Stein R S, Richards-Dinger K, et al. 2005. Forecasting the evolution of seismicity in southern California: animations built on earthquake stress transfer. J Geophys Res: Solid Earth, 110(B5): B05S16.
- Utsu T. 1961. A statistical study on the occurrence of aftershocks. Geophys Mag, 30:521~605.

- Wells D L, Coppersmith K J. 1994. New empirical relationships among magnitude, rupture length, rupture width, rupture area, and surface displacement. Bull Seismol Soc Am, 84(4):974~1002.
- Wiemer S, Wyss M. 2000. Minimum magnitude of completeness in earthquake catalogs:examples from Alaska, the western United States, and Japan. Bull Seismol Soc Am, 90(4):859~869.
- Zhuang J C. 2011. Next-day earthquake forecasts for the Japan region generated by the ETAS model. Earth, Planets Space, **63**(3): 207~216.
- Zhuang J C. 2015. Weighted likelihood estimators for point Processes. Spat Stat, 14:166~178.
- Zhuang J C, Chang C P, Ogata Y, et al. 2005. A study on the background and clustering seismicity in the Taiwan region by using point process models. J Geophys Res: Solid Earth, 110(B5): B05S18.
- Zhuang J C, Christophersen A, Savage M K, et al. 2008. Differences between spontaneous and triggered earthquakes: their influences on foreshock probabilities. J Geophys Res: Solid Earth, 113(B11): B11302.
- Zhuang J C, Ogata Y. 2006. Properties of the probability distribution associated with the largest event in an earthquake cluster and their implications to foreshocks. Phys Rev E, 73(4):046134.

Forecasting and Effectiveness Evaluation of Spatial-temporal Occurrence Rate of Strong Aftershock Based on Coulomb-ETAS Hybrid Model

Bi Jinmeng^{1,2)}, Jiang Haikun³⁾, Song Cheng¹⁾

1) Tianjin Earthquake Agency, Tianjin 300201, China

2) Institute of Geophysics, China Earthquake Administration, Beijing 100081, China

3) China Earthquake Networks Center, Beijing 100045, China

Abstract This study aims to investigate the advantages and actual forecast efficiency of the hybrid model in the early stage after the earthquake, improve the accuracy of strong aftershocks space-time forecast, so as to provide a model basis for the construction of operational earthquake forecasting research. We have developed the Coulomb-ETAS hybrid model, capitalizing on the Coulomb failure stress change to delineate the spatial stress distribution subsequent to an earthquake, and the ETAS model to characterize the decay pattern of aftershock sequences, recognized for its superior fit. The model's premise is anchored in the observation that strong aftershocks predominantly emerge in regions of stress concentration. It recalibrates the forecast probabilities, shifting emphasis from areas of stress release to those of stress accumulation, by leveraging the event occurrence ratios within the stress-loading regions during the model's training phase. The hybrid model's performance was rigorously tested and evaluated using data from four significant earthquakes ($M \ge 6.0$) in mainland China from 2021 to 2022; the Yunnan Yangbi $M_{\rm s}6.5$, Qinghai Maduo $M_{\rm s}7.4$, Qinghai Menyuan $M_{\rm s}6.9$, and Sichuan Luding $M_{\rm s}6.8$ earthquakes. These instances served to benchmark the hybrid model against both the standalone ETAS model and the C-RS model. Our findings indicate that all three models demonstrate commendable predictive performance for strong aftershocks in the post-earthquake phase, closely mirroring the observed decay characteristics with minimal predictive discrepancies. The Coulomb-ETAS model outperforms the C-RS model in frequency sliding forecasts, underscoring the pronounced advantage of incorporating statistical methodologies. Furthermore, it surpasses the ETAS model in spatial occurrence rate forecasting by integrating Coulomb stress, which effectively diminishes the rate of false alarms and augments the precision of spatial predictions. The comparative analysis across the four earthquake cases suggests that the hybrid model surpasses both the singular statistical and physical models in terms of spatio-temporal forecasting of strong aftershocks. It is well-suited for application post-mainshock and offers valuable insights for the integration of multiple models and the expansion of earthquake forecasting applications beyond the scope of strong aftershocks.

Keywords: Earthquake forecast model; Coulomb stress change; Coulomb-ETAS hybrid model; Strong aftershock forecasting; Effectiveness evaluation

СМҮК